

Voraussetzung ist eine geeignete Hardware, ein schneller PC. Die Installation und Inbetriebnahme kann kritisch sein. Ich beschreibe hier die von mir verwendete Hardware, was nicht heißt, dass andere Zusammenstellungen nicht geeignet sind.

Die Grundlage ist ein Motherboard von GIGABYTE **B550M DS3H AC**. Als Prozessor wurde ein AMD Ryzen 7 5700G 8x 3.80GHz verbaut. Die Festplatte ist eine SSD 1TB 5.0/4.2G 990 EVO. Der 8-Kern-Prozessor ermöglicht eine Prozessorauslastung von 800 %, die nochmals verdoppelt wird auf ca. 1500 %. Die Berechnung von 99 hochauflösenden (4000 x 3000 Pixel) Luftbildern dauert ca. 30 Minuten. Das Ergebnis ist ein aus allen Einzelbildern zusammengesetztes GeoTiff Bild. Dieses Bild kann in einem geografischen Informationssystem (QGIS) sofort geografisch richtig eingelesen und ausgewertet werden.

Zu empfehlen ist der Beitrag der Hochschule Koblenz.

<https://www.youtube.com/watch?v=eQOoU8knQTc>

Dieser Beitrag ist bereits mehrere Jahre alt, erleichtert jedoch das grundlegende Verständnis zu OpenDroneMap (ODM).

Die im Folgenden beschriebenen Schritte beschreiben die Installation unter Linux. Installiert wurde das Grundsystem: Linux Mint 22 „Wilma“

Sofort nach der erfolgreichen Grundinstallation ist die Shell aufzurufen (Strg-Alt-T) und folgende Befehle auszuführen:

```
sudo apt install git
python3 --version (Version größer 3)
```

### **Docker installieren**

<https://linuxiac.com/how-to-install-docker-on-linux-mint-22>

Docker ist ein interner Container, der unter dem Browser z.B. Firefox läuft. Es besteht jedoch keinerlei Verbindung zum Internet. Folgende Befehle in dieser Reihenfolge:

```
sudo apt install apt-transport-https ca-certificates curl gnupg
```

```
sudo apt update
```

```
curl -fsSL https://download.docker.com/linux/ubuntu/gpg | sudo gpg --dearmor -o /usr/share/keyrings/docker.gpg
```

```
echo "deb [arch=$(dpkg --print-architecture)
signed-by=/usr/share/keyrings/docker.gpg]
https://download.docker.com/linux/ubuntu noble stable" | sudo tee
/etc/apt/sources.list.d/docker.list > /dev/null
```

```
sudo apt update
```

```
sudo apt install docker-ce docker-ce-cli containerd.io docker-buildx-plugin
docker-compose-plugin
```

Die eigentliche Installation von ODM erfolgt mit folgendem Befehl:

```
git clone https://github.com/OpenDroneMap/WebODM --config core.autocrlf=input --
depth 1
```

letzter Schritt:

```
cd WebODM ./webodm.sh start
beim ersten Aufruf wird Docker initialisiert bitte warten!
```

Firefox starten Eingabe: **localhost:8000**